Département d'informatique $2^{\text{ème}}$ année licence informatique 2023/2024

Dr. Chemseddine Chohra

Examen: Méthodes Numériques (Durée: 2h00)

Questions: (6 pts)

Choisir la bonne réponse (une seule) : (1 pt pour chaque réponse juste)

- 1. La méthode de point fixe sert à :
 - A. Résoudre des systèmes d'équations avec plus d'inconnues que d'équations.
 - B. Résoudre des équations non linéaires.
 - C. Chercher l'origine dans un repère non orthonormé.
- 2. La méthode de Jacobi est :
 - A. Une méthode itérative de résolution de systèmes linéaires.
 - B. Une méthode directe de résolution de systèmes linéaires.
 - C. Une méthode qui facilite le calcul du déterminant d'une matrice.
- 3. La convergence de la méthode de Jacobi est assurée si :
 - A. La matrice d'itération a une norme inférieure à 1.
 - B. La matrice d'itération a une norme supérieure à 1.
 - C. La matrice d'itération a une norme égale à 1.
- 4. Dans une opération flottante élémentaire, la précision du résultat dépend de :
 - A. La taille de la mantisse dans le format utilisé. \leftarrow
 - B. La capacité de la mémoire cache du processeur.
 - C. La capacité des unités de calcul vectorielles.
- 5. Pour coder un exposant négatif dans un nombre flottant, on utilise :
 - A. Un bit de signe.
 - B. Un biais d'exposant. ←
 - C. Le complément à 2.
- 6. Une norme vectorielle est négative si :
 - A. Le vecteur comporte plus de composantes négatives que de composantes positives.
 - B. La valeur absolue de la plus petite composante est supérieure à la valeur absolue de la plus grande composante.
 - C. La norme n'est jamais négative. ←

Exercice 1: (4 pts)

Dans cet exercice, nous allons utiliser le format *binary8* pour coder (et décoder) les nombres flottants. Ce format utilise « 1 bit de **signe** », « 4 bits pour l'**exposant** » et « 3 bits de **mantisse** (+1 bit de normalisation) » avec un « biais d'exposant X = 7 ».

- 1. Utiliser le format *binary8* pour coder la valeur suivante la valeur décimale suivante (en utilisant l'arrondi au plus proche) :
 - A = (19.5)₁₀ = (???????)_{binary8}.

 A = (19.5)₁₀ = (10011.1)₂ = 1.00111 × 2⁴.

 Signe = (+) → Code = 0.

 Mantisse = 1.00111 → arrondi (3 bits) = 1.010 → Code : 010.

 Exposant = 4 → Code : 7 + 4 = 11 = (1011)₂.

 A → (signe|exposant|mantisse)_{binary8} → (01011010) _{binary8}. (1.5 pts)
- 2. Utiliser le format binary8 pour décoder la valeur suivante :
 - $\mathbf{B} = (01011010)_{\text{binary8}} = (??)_{10}.$ $\mathbf{S} \Rightarrow 0.$ $\mathbf{E} \Rightarrow (1011)_2 = 11.$ $\mathbf{F} \Rightarrow 010.$ $\mathbf{B} = (-2)^{\mathbf{S}} \times 1.\mathbf{F} \times 2^{\mathbf{E}-7} = (-2)^{0} \times 1.\mathbf{F} \times 2^{\mathbf{E}-7} = 1.010 \times 2^{11-7}$ $= 1.010 \times 2^{4} = (10100)_{2} = 20. \ (1.5 \text{ pts})$
- 3. Qu'observez-vous ? Expliquer les résultats. (0.5 + 0.5 pts)

 Nous observons que fl(19.5) = fl(20) = 20. Cela est dû au fait que l'ensemble des nombres flottants est discret. Il y a donc des nombres qui ne peuvent pas être représentés exactement, et qui sont donc arrondis. Dans le cas précis, 19.5 est arrondi à 20 lorsque la mantisse est codée sur 3 bits, et de même pour tous les nombres entre 19.5 et 20.

Exercice 3: (5 pts)

Soit le système linéaire suivant (tourner la page) :

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 - x_3 = 5 \\ -4x_1 - 2x_2 + x_3 = -9 \\ 3x_2 = 6 \end{cases}$$

1. Ecrire le système sous sa forme matricielle. (1 pt)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ -4 & -2 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 5 \\ -9 \\ 6 \end{pmatrix}.$$

2. Utiliser l'élimination de Gauss avec échange pour calculer la solution du système ;

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ -4 & -2 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 5 \\ -9 \\ 6 \end{pmatrix}.$$

 $L2 = L2 - L1 \times (-2)$ (1.5 pts)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 6 \end{pmatrix}.$$

```
L2 ⇔ L3 (1 pts)
```

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

```
x_3 = b_3 / a_{33} = -1. (0.5 pts)

x_2 = (b_2 - (a_{23}x_3)) / a_{22} = 2. (0.5 pts)

x_3 = (b_3 - (a_{13}x_3 + a_{12}x_2)) / a_{11} = 1. (0.5 pts)
```

Indication: échanger les lignes seulement si le pivot est nul.

Exercice 4: (5 pts)

La fonction Matlab suivante utilise la factorisation (0.5 + 0.5 pts) * 5

```
function d = detLU(A)
    % La matrice A est supposée carrée et inversible
    % Ce n'est pas une erreur
    n = size(A, 1);
    L = diag(n);
    L = eye(n);
    U = A;
    for i = 1 : n-1
        for j = i+1 : n
            L(j, i) = U(i, i) / U(j, i);
            L(j, i) = U(j, i) / U(i, i);
            U(j, :) = U(j, i:n) - L(j, i) * U(i, i:n);
            U(j, i:n) = U(j, i:n) - L(j, i) * U(i, i:n);
% Ou bien
            U(j, :) = U(j, :) - L(j, i) * U(i, :);
        end
    end
    d = sum([diag(L), diag(U)]);
    d = prod(diag(U));
end
```

• La fonction contient quelques erreurs. Trouvez et corrigez-les.